任意形状均匀磁化体磁异常的计算

徐世浙

(山东海洋学院)

物探与化探

考虑了磁性体的退磁效应, 磁性体内的磁化强度 J 为

$$\vec{J} = \frac{\kappa \vec{T} + \vec{J}_r}{1 + N\kappa} \quad (1)$$

式中 κ 是磁化率, $\vec{T}$ 是磁化磁场, $\vec{J}_r$ 是剩磁强度, N 是退磁系数。对二次曲面包围的磁性体而言, N 是常数, 所以这类磁性体是均匀磁化体; 对于任意形状的物质, N 是坐标的函数, 此时磁性体不再是均匀磁化。但 N 的变化范围在 $0 \sim 4\pi$ 之间。当 $\kappa < 0.001$ CGSM 时, 用 1 代替 $1 + 4\pi\kappa$, 误差约为 1%, 可近似地认为是均匀磁化。

对于任意形状的统一磁化体, 磁异常计算常采用表面积分法^[1, 2]。前人的表面积分法采用坐标旋转, 推出计算磁场的解析式。本文也采用这种方法, 不过所用的是高斯数值积分公式, 简化了推导和运算过程, 并使计算精度提高。

二维情况

在均匀磁化的假设下, 任意形状二维磁性体的水平磁异常 X 和垂直磁异常 Z 可表示为

$$X = 2 \oint_{\Gamma} \frac{\cos \alpha}{r} J_n d\Gamma, \quad Z = 2 \oint_{\Gamma} \frac{\cos \gamma}{r} J_n d\Gamma \quad (2)$$

图 1

式中 Γ 为磁性体的边界线, J_n 为磁化强度 $\vec{J}$ 在 Γ 的外法向的投影, r 是边界点至计算点 P 的距离, α 和 γ 是矢径 r 分别与 x , y , z 轴的夹角 (图 1)。

将边界 Γ 分为 n 个单元, 每个单元 Γ_e 近似为直线, 而且长度小于至计算点的距离。将 (2) 式分解为诸单元积分之和:

$$X = \sum_{e=1}^n \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \alpha}{r} J_n d\Gamma, \quad (3)$$

$$Z = \sum_{e=1}^n \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \gamma}{r} J_n d\Gamma$$

为了应用一维高斯求积公式, 对每个单元进行数值积分, 需要将直线单元上的二维坐标变换成一维坐标。

直线单元 Γ_e 两端点按坐标轴的旋转方向编号为 j , k , 单元上任取一点 q , 这三点的坐标的矢径为 (x_j, y_j) , (x_k, y_k) , (x, y) 。从坐标原点到这三点的矢径记为 $\vec{B}_j, \vec{B}_k$ 和 $\vec{B}$ (图 2)。根据矢量加法显然有: $\vec{B} - \vec{B}_j = \xi_k (\vec{B}_k - \vec{B}_j)$, 其中 ξ_k 是 0 至 1 的数, 整理后得 $\vec{B} = \xi_j \vec{B}_j + \xi_k \vec{B}_k$, 式中

$\xi_j = 1 - \xi_k$ 或 $\xi_j + \xi_k = 1$ 。将各矢径的坐标代入, 得

$$x = \xi_j x_j + \xi_k x_k, \quad z = \xi_j z_j + \xi_k z_k \quad (4)$$

从上式解出

$$\xi_j = \frac{x z_k - x_k z}{x_j z_k - x_k z_j}, \quad \xi_k = 1 - \xi_j \quad (5)$$

ξ_j, ξ_k 是 x, z 的线性函数, 而且满足:

$$\xi_j = 1, \xi_k = 0 \text{ (在 } j \text{ 点); } \xi_j = 0, \xi_k = 1 \text{ (在 } k \text{ 点)}。$$

(5) 式将直线单元的二维坐标 (x, z) 变换成 (ξ_j, ξ_k) 坐标, 但由于 $\xi_j + \xi_k = 1$, 只有一个变量是独立的, 所以是一维坐标。它与直线单元的方向无关, 故称为长度坐标。

图 2

经上述坐标变换后, 可用一维高斯求积公式对单元进行数值积分^[3]。单元 Γ_e 的高斯积分为

$$\left. \begin{aligned} 2 \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \alpha}{r} J_n d\Gamma &= 2 J_n \sum_{q=1}^m \frac{\cos \alpha_q}{r_q} w_q l \\ 2 \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \gamma}{r} J_n d\Gamma &= 2 J_n \sum_{q=1}^m \frac{\cos \gamma_q}{r_q} w_q l \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

式中 m 是高斯求积公式所用的点数,

$r_q = [(x_p - x_q)^2 + (z_p - z_q)^2]^{1/2}$ 是高斯求积所用 q 点至计算点 P 的距离 (图 3), q 点的坐标由 (7) 式及表 1 决定, α_q 和 γ_q 是矢径 r_q 分别与 x 轴和 z 轴的夹角, w_q 是加权系数 (见表 1), l 是单元 Γ_e 的长度, q 点的坐标按下式计算:

$$\begin{aligned} x_q &= x_j \xi_j^{(q)} + x_k \xi_k^{(q)}, \\ z_q &= z_j \xi_j^{(q)} + z_k \xi_k^{(q)}, \quad (q = 1, \dots, m) \end{aligned} \quad (7)$$

$\xi_j^{(q)}, \xi_k^{(q)}$ 的值见表 1。

高斯求积所用的点数 (m) 少, 计算时间节省, 但计算精度较低; 点数多则相反。根据经验选 m 等于 2 ~ 4 即可, 相应的 $\xi_j^{(q)}, \xi_k^{(q)}, w_q$ 可从有关的数值计算方法的书籍中查出^[3]。现将 $m = 2, 3, 4$ 的 $\xi_j^{(q)}, \xi_k^{(q)}$ 和 w_q 的值列于表 1。

图 3

表 1

m	q	$\xi_j^{(q)}$	$\xi_k^{(q)}$	w_q
2	1	0.788675	0.211325	0.5
	2	0.211325	0.788675	0.5
3	1	0.887298	0.112702	0.277778
	2	0.500000	0.500000	0.444444
	3	0.112702	0.887298	0.277778
4	1	0.930568	0.069432	0.173927
	2	0.669990	0.330010	0.326073
	3	0.330010	0.669990	0.326073
	4	0.069432	0.930568	0.173927

磁化强度的外法向分量 J_n 和 $\cos \alpha_q, \cos \gamma_q$ 可写成:

$$J_n = \frac{J_x(z_k - z_j) - J_z(x_k - x_j)}{l}, \quad \cos \alpha_q = \frac{x_p - x_q}{r_q}, \quad \cos \gamma_q = \frac{z_p - z_q}{r_q}$$

其中 J_x, J_z 是 J 的 x 和 z 分量。将以上各式代入(6)中,并将(3)式写成便于编制计算程序的式子,

$$\left. \begin{aligned} X &= 2 \sum_{\Gamma_e=1}^n [J_x(z_k - z_j) - J_z(x_k - x_j)] \sum_{q=1}^m \frac{(x_p - x_q) w_q}{(x_p - x_q)^2 + (z_p - z_q)^2} \\ Z &= 2 \sum_{\Gamma_e=1}^m [J_x(z_k - z_j) - J_z(x_k - x_j)] \sum_{q=1}^m \frac{(z_p - z_q) w_q}{(x_p - x_q)^2 + (z_p - z_q)^2} \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

按上式很容易编制计算程序,在计算机上实现运算。

三维情况

均匀磁化条件下,任意形状的三维磁性体的水平磁异常 X, Y 和垂直磁异常 Z 可表示为:

$$X = \oint_{\Gamma} \frac{\cos \alpha}{r^2} J_n d\Gamma, \quad Y = \oint_{\Gamma} \frac{\cos \beta}{r^2} J_n d\Gamma, \quad Z = \oint_{\Gamma} \frac{\cos \gamma}{r^2} J_n d\Gamma \quad (9)$$

式中 Γ 为磁性体的边界面, J_n 为磁化强度 $\vec{J}$ 在 Γ 的外法向的投影, r 是边界点到计算点的距离, α, β, γ 是矢径 r 与坐标轴 x, y, z 的夹角。

用三角单元对边界面 Γ 进行剖分,使每个单元 Γ_e 近似为平面,并且 Γ_e 的线度小于至计算点的距离。将(9)式分解为诸单元积分之和:

$$X = \sum_{\Gamma_e=1}^n \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \alpha}{r^2} J_n d\Gamma, \quad Y = \sum_{\Gamma_e=1}^n \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \beta}{r^2} J_n d\Gamma, \quad Z = \sum_{\Gamma_e=1}^n \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \gamma}{r^2} J_n d\Gamma \quad (10)$$

式中 n 是单元数。为了应用三角形的高斯求积公式对每个单元进行数值积分,需将任意三角单元上的三维坐标变换成二维坐标。

三角单元 Γ_e 的三个顶点,按坐标轴旋转方向编号为 j, k, m ,单元上任一点为 q 。这四点的坐标为 $(x_j, y_j, z_j), (x_k, y_k, z_k), (x_m, y_m, z_m), (x, y, z)$ 。从坐标原点 O 到这四点的矢径记为 $\vec{B}_j, \vec{B}_k, \vec{B}_m$ 和 $\vec{B}$ (图4)。根据矢量加法,显然有

$$\vec{B} - \vec{B}_j = \xi_k (\vec{B}_k - \vec{B}_j) + \xi_m (\vec{B}_m - \vec{B}_j),$$

其中 ξ_k, ξ_m 是0至1的数,整理上式得

$$\vec{B} = \xi_j \vec{B}_j + \xi_k \vec{B}_k + \xi_m \vec{B}_m$$

其中 $\xi_j = 1 - \xi_k - \xi_m$,或 $\xi_j + \xi_k + \xi_m = 1$ 。将各矢径的坐标代入,得

$$x = \xi_j x_j + \xi_k x_k + \xi_m x_m, \quad y = \xi_j y_j + \xi_k y_k + \xi_m y_m, \quad z = \xi_j z_j + \xi_k z_k + \xi_m z_m \quad (11)$$

从上式解出

$$\left. \begin{aligned} \xi_j &= \frac{1}{2\Delta} \begin{vmatrix} x & x_k & x_m \\ y & y_k & y_m \\ z & z_k & z_m \end{vmatrix} & \xi_k &= \frac{1}{2\Delta} \begin{vmatrix} x_j & x & x_m \\ y_j & y & y_m \\ z_j & z & z_m \end{vmatrix} \\ \xi_m &= \frac{1}{2\Delta} \begin{vmatrix} x_j & x_k & x \\ y_j & y_k & y \\ z_j & z_k & z \end{vmatrix} & \Delta &= \frac{1}{2} \begin{vmatrix} x_j & x_k & x_m \\ y_j & y_k & y_m \\ z_j & z_k & z_m \end{vmatrix} \end{aligned} \right\} \quad (12)$$

Δ 是三角元的面积, ξ_j, ξ_k, ξ_m 是 x, y, z 的线性函数,并满足:

$\xi_j = 1, \xi_k = \xi_m = 0$ (在 j 点); $\xi_k = 1, \xi_m = \xi_j = 0$ (在 k 点); $\xi_m = 1, \xi_k = \xi_j = 0$ (在 m 点)。

将(12)式中三角单元的三维坐标 (x, y, z) 变换成坐标 (ξ_j, ξ_k, ξ_m) ,但由于 $\xi_j + \xi_k + \xi_m = 1$,只有两个变量是独立的,所以是二维坐标,它与三角单元的形状无关,称为面积坐标。

经上述坐标变换后,可用二维的三角形的高斯求积公式对三角单元进行数值积分^[3]。单元 Γ_e 的高斯积分为:

高斯积分为:

$$\left. \begin{aligned} \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \alpha}{r^2} J_n d\Gamma &= J_n \sum_{q=1}^m \frac{\cos \alpha_q}{r_q^2} w_q \cdot \Delta \\ \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \beta}{r^2} J_n d\Gamma &= J_n \sum_{q=1}^n \frac{\cos \beta_q}{r_q^2} w_q \cdot \Delta \\ \int_{\Gamma_e} \frac{\cos \gamma}{r^2} J_n d\Gamma &= J_n \sum_{q=1}^n \frac{\cos \gamma_q}{r_q^2} w_q \cdot \Delta \end{aligned} \right\} \quad (13)$$

式中 m 是高斯求积公式所用的点数,

$r_q = [(x_p - x_q)^2 + (y_p - y_q)^2 + (z_p - z_q)^2]^{1/2}$ 是高斯求积所用 q 点到计算点 P 的距离, q 点的坐标由 (14) 式和表 2 决定.

α_q, β_q 和 γ_q 是矢径 $\vec{r}_q$ 与 x, y, z 轴的夹角, w_q 是加权系数 (见表 2),

Δ 是三角元的面积 [见(12)式], q 点的坐标按下式计算:

$$\left. \begin{aligned} x_q &= x_j \xi_j^{(q)} + x_k \xi_k^{(q)} + x_m \xi_m^{(q)} \\ y_q &= y_j \xi_j^{(q)} + y_k \xi_k^{(q)} + y_m \xi_m^{(q)} \\ z_q &= z_j \xi_j^{(q)} + z_k \xi_k^{(q)} + z_m \xi_m^{(q)} \end{aligned} \right\}, \quad q = 1, \dots, m, \quad (14)$$

$\xi_j^{(q)}, \xi_k^{(q)}, \xi_m^{(q)}$ 的值见表 2.

根据经验高斯求积所用点数 m 可选为 3, 4 或 7. 相应的 $\xi_j^{(q)}, \xi_k^{(q)}, \xi_m^{(q)}$ 和 w_q 值可从有关数值计算方法书籍中查得^[3]. 现将 $m = 3, 4, 7$ 的 $\xi_j^{(q)}, \xi_k^{(q)}, \xi_m^{(q)}$ 和 w_q 的值列于表 2

图 4

表 2

m	q	$\xi_j^{(q)}$	$\xi_k^{(q)}$	$\xi_m^{(q)}$	w_q
3	1	1/2	1/2	0	1/3
	2	0	1/2	1/2	1/3
	3	1/2	0	1/2	1/3
4	1	1/3	1/3	1/3	-9/16
	2	3/5	1/5	1/5	25/48
	3	1/5	3/5	1/5	25/48
	4	1/5	1/5	3/5	25/48
7	1	0.333333	0.333333	0.333333	0.225000
	2	0.794427	0.101287	0.101287	0.125939
	3	0.101287	0.794427	0.101287	0.125939
	4	0.101287	0.101287	0.797427	0.125939
	5	0.059716	0.470142	0.470142	0.132394
	6	0.470142	0.059716	0.470142	0.132394
	7	0.470142	0.470142	0.059716	0.132394

磁化强度的法向分量 J_n 以及 $\cos \alpha_q, \cos \beta_q, \cos \gamma_q$ 可写成:

$$J_n = \frac{J_x \Delta_x + J_y \Delta_y + J_z \Delta_z}{\Delta}$$

$$\cos \alpha_q = \frac{x_p - x_q}{r_q}, \quad \cos \beta_q = \frac{y_p - y_q}{r_q}, \quad \cos \gamma_q = \frac{z_p - z_q}{r_q}$$

其中 J_x, J_y, J_z 和 $\Delta_x, \Delta_y, \Delta_z$ 分别是 $\vec{J}$ 和三角元面积矢量 $\vec{\Delta}$ 在 x, y, z 轴上的投影. $\Delta_x, \Delta_y, \Delta_z,$

按下式计算:

$$\left. \begin{aligned} \Delta_x &= \frac{1}{2} [(y_k - y_j)(z_m - z_j) - (z_k - z_j)(y_m - y_j)] \\ \Delta_y &= \frac{1}{2} [(z_k - z_j)(x_m - x_j) - (x_k - x_j)(z_m - z_j)] \\ \Delta_z &= \frac{1}{2} [(x_k - x_j)(y_m - y_j) - (y_k - y_j)(x_m - x_j)] \end{aligned} \right\} \quad (15)$$

将上式代入 (13), 将 (10) 写成便于编制计算程序的式子:

$$\left. \begin{aligned} X &= \sum_{\Gamma_e=1}^n (J_x \Delta_x + J_y \Delta_y + J_z \Delta_z) \sum_{q=1}^m \frac{(x_p - x_q) W_q}{[(x_p - x_q)^2 + (y_p - y_q)^2 + (z_p - z_q)^2]^{3/2}} \\ Y &= \sum_{\Gamma_e=1}^n (J_x \Delta_x + J_y \Delta_y + J_z \Delta_z) \sum_{q=1}^m \frac{(y_p - y_q) W_q}{[(x_p - x_q)^2 + (y_p - y_q)^2 + (z_p - z_q)^2]^{3/2}} \\ Z &= \sum_{\Gamma_e=1}^n (J_x \Delta_x + J_y \Delta_y + J_z \Delta_z) \sum_{q=1}^m \frac{(z_p - z_q) W_q}{[(x_p - x_q)^2 + (y_p - y_q)^2 + (z_p - z_q)^2]^{3/2}} \end{aligned} \right\} \quad (16)$$

按上式很容易编制程序, 在计算机上实现运算。

算 例

图 5 是二维的水平圆柱体上的计算结果。将圆柱体的边界线划分为 20 个单元, 高斯求积点数 $m = 4$, 圆柱体半径 $r = 1$, 中心埋深 $h = 1.2$ 。磁性参数 $J_x = 0.0007$, $J_z = 0.0007$ 。本方法的计算结果与理论计算结果非常吻合。在极大值附近约有 0.3% 误差; 稍远处, 几乎在 5 位有效数字内重合。若干点上的理论计算结果与本方法计算结果列于表 3, 便于对比。

图 5

图 6

图 6 是三维球体上的计算结果。球体边界划分为 120 个单元, 高斯求积点数 $m = 4$, 球体半径 $r = 1$, 球心埋深 $h = 2$ 。磁性参数 $J_x = 0.0005 \text{ CGSM}$, $J_z = 0.000866 \text{ CGSM}$ 。本方法计算结果与理论计算结果基本吻合, 误差一般小于 1%。若干点上的计算值与理论值列于表 3。

表 3

二 维 水 平 圆 柱 体				三 维 球 体			
Z		H		Z		H	
计 算 值	理 论 值	计 算 值	理 论 值	计 算 值	理 论 值	计 算 值	理 论 值
362.02	362.01	- 305.46	- 305.45	83.160	82.916	- 44.142	- 43.904
300.43	301.14	- 371.32	- 370.60	86.266	85.884	- 45.466	- 45.305
- 142.43	- 142.43	140.12	140.12	38.587	38.760	- 5.2341	- 5.2993
- 79.083	- 79.083	22.006	22.006	- 2.4479	- 2.4676	- 2.4240	- 2.4741

以上两例的计算是在 m v / 6000 机上进行的, 计算时间不到 1 分钟。

参 考 文 献

- [1] 《重磁资料数据处理问题》编写组: 重磁资料数据处理问题, 北京, 地质出版社, 1977年
 [2] 王邦华等: 物化探电子计算技术, 1980年, 第 2 期
 [3] Brebbia, C. A.: The Boundary Element Method for Engineer, Pentech Press, 1978

一个含金石英脉矿床的品位统计方法

徐 忠 元

含明金的矿床中, 金的分布往往是不均匀的, 地质品位变化大, 难以圈出矿体获得工业储量。但在生产中, 这类矿床有的也具有一定的经济价值。

例如, 湖南某石英脉型金矿在 1976~1980 年期间, 人平均采金达 10 两左右, 每年都上缴较大的利润。该矿每年的生产品位都高于地质品位。根据有关资料, 按年度对生产品位和采区的平均地质品位统计对照如下:

年 度	年平均生产品位 S	采区平均地质品位 D	S / D
	克 / 吨	克 / 吨	
1976	8.89	2.40	3.75
1977	5.35	2.20	2.43
1978	13.33	3.10	4.30
1979	15.94	3.04	5.24
1980	17.58	4.27	4.12
1981	9.16	3.80	2.41
1982	6.88	3.77	1.82
1983· 1 ~ 4	13.10	4.75	2.76
总 平 均	11.28	3.42	3.32

上表中生产品位的计算采取: (黄金年产量 ÷ 出窿矿石 + 尾砂平均品位) × (1 + 年贫化率)。

在生产品位与地质品位之间建立如下数学模型:

$$S = A + B \times D$$

由回归分析得:

$$S = 3.45 + 2.29 \times D$$

(其中, 相关系数 $\gamma = 0.466$)

生产品位比地质品位平均高 3.3 倍; 回归分析而得的 A、B 系数都比较高。这些数据不能不引起地质人员的深思。

生产品位是矿体(母体)在一定空间范围内的平均品位, 而单个地质品位只是样本(子样)品位, 即使是许多子样的平均品位, 也只是矿体上许多点的平均品位, 这在品位变化大的矿床方面, 它所能代表的空间范围仍然是非常有限的。更何况地质品位在采样、加工、分析等环节上都是随机数。在这种情况下, 样品随机品位的代表性是非常有限的。生产中往往碰到地质品位高的地段并非是富矿段; 而地质品位低的地段也采到了富矿。

面对这类品位变化大的矿床, 怎么办? 能否采取如下措施: 从这类矿床的勘探和开采两方面进行调查, 根据较多的资料建立生产品位与地质品位之间的数学模型, 反过来对地质品位进行数理统计改正, 利用改正后的品位圈定矿体, 计算储量。山金矿床中, 不少是属于这类金颗粒大因而分布很不均匀的类型。若能对传统的作法进行必要的改革, 则这类矿床将出现转机, 必将促进黄金生产的发展。